THE STUDY ON LARGE REFLECTOR FOR SPACE SOLAR POWER SATELLITE (SSPS)

Author Kazuya Kitamoto

Department of technology engineering, Shizuoka University, Jyohoku3-5-1, Hamamatsu, Japan Prof. Yoshiki Yamagiwa

Department of technology engineering, Shizuoka University, Jyohoku3-5-1, Hamamatsu, Japan Prof. Susumu Sasaki

Japan Aerospace Exploration Agency (JAXA/ISAS), Sagamihara, Japan

Mr. Tatsuhito Fujita

Japan Aerospace Exploration Agency (JAXA), Tsukuba, Japan

Abstract :

SSPS converts solar energy into microwave or laser bean in the geostationary orbit (GEO), and the microwave and laser bean are transmitted to the earth even in day or night and even in cloudy or rainy day. Therefore this system is expected as a means to solve energy and environment problems in the future. The microwave based SSPS has large reflector for gathering of solar light, solar panel and microwave power transmitter. They are large structure of km size. Now as a first step toward realizing SSPS, we study how to assemble structure of 100m size like reflector and panel for antenna and generator on orbit.

The author made structure models of reflector in different styles of 100m size. These models are analyzed for structural properties (mass, stiffness, strength). Furthermore, these models are analyzed the relation between flatness of their models deformed by the disturbances and rate of gathering solar light. From the results of these analyses, the author tries to select the best model of reflector in the size of 100m for SSPS. Therefore, the purpose of this study is to determine proper structure and configuration of model of reflector for SSPS from these models.

The model of reflector is composed of ten thousand segmented mirrors, main truss structure, and bus equipment. Each mass of mirrors, structure and bus is 1000kg. Each segment mirror is a film mirror of $1m\times1m$ square. The structural properties of models were analyzed on finite element method (FEM) by treating mirrors and bus equipment as the point mass. Aluminum alloy is used as main structural material. Furthermore, the author used the data of distribution of illumination of a commercial film mirror which was measured flatness and analyzed in the case that the mirror is exposed to the sun. The author analyzed total distribution of illumination in reflector by superposing this data of one mirror. The deformation of models is caused by disturbances (orbital and attitude control, solar pressure, gravity gradient and atmospheric drag).

From the results of these analyses the author made trade-off of these models and selected the best model of reflector in the point of stiffness (natural frequency), deformation, major principal stress, buckling stress, distribution of illumination, light collection efficiency and ratio of nonuniformity of illumination. The standard model of reflector is 100m×100m square. Performances of other models are evaluated by comparison with this standard model.

This paper shows the result of trade-off in analyzed models and the best models the author selected.

1. 序論

現在,エネルギー資源の枯渇と発電に伴う環境 への影響が問題となっている.このような状況に おいて,将来のエネルギーシステムとして宇宙空 間での太陽光発電によるエネルギー供給システム が提案されている.

宇宙太陽光発電システムとは、宇宙空間で太陽 電池パネルを広げ太陽光を集光し、マイクロ波や レーザーに変換後、地上に伝送、利用するシステ ムである.宇宙空間で発電することで、地上より 高いエネルギー密度が得られ、また、地上の太陽 光発電では発電量が低下する雨天時や夜間時でも 発電が可能であるため、安定した電力の供給が可 能である⁽⁰⁾.

マイクロ波方式太陽光発電衛星の概略図を図1 に示す.マイクロ波方式太陽光発電衛星は主に反 射鏡,受光面(太陽電池面),送電部から構成され ている.反射鏡と受光面,送電部は編隊飛行を行 っており,軌道は静止軌道をとる.また,反射鏡 は太陽指向とし,太陽光と45°の傾斜角を持たせ ることで,常に太陽光を受光面に集光させる⁽²⁾.



図1. マイクロ波方式太陽光発電衛星(M-SSPS)

100万 kW 級の発電を行うためには、太陽光発電 衛星は km サイズの構造が必要となる. そこで段階 的な開発として高度 1000km において、km 級反射 鏡の部分モデルであ 100m 級反射鏡での実証衛星 の研究が進められている.

2. 目的

本研究では JAXA の中間目標であるマイクロ波 方式太陽光発電衛星の 100m 級大型反射鏡を研究 対象とする.ここで,反射鏡は受光面と編隊飛行 を行うため,重力傾斜と太陽輻射圧が釣り合う必 要があり,そのため300g/m²という軽量化が要求さ れる.また,反射鏡が制御力等の外乱により変形 した場合,受光面での集光性能に影響を及ぼすこ とが考えられるため,高い剛性も要求される.よ って,本研究では反射鏡の構造モデルを提案し, 剛性,強度,変形に伴う照度分布を考慮してトレ ードオフを行い,反射鏡として最適な構造モデル の検討を行うことを目的とする.ここで,本研究 では,照度は単位面積当たりに入射する太陽光エ ネルギーの量を表わす.

3. 前提条件

反射鏡と受光面の距離は5kmとし,鏡には分割 鏡(セグメントミラー)を用いることで,太陽光を受 光面に一様に反射させる.

反射鏡は、鏡とそれを支持する構造系(バックス トラクチャ)、推進系、バス系から構成される.バ ックストラクチャは、金属材料のうち比重が小さ く高強度である Al 合金を想定し、軽量化のために トラス構造を用いる.またミラーは市販のフィル ムミラーを想定する.

反射鏡の質量要求 300g/m²より 100m 級反射鏡の 構造モデルの総質量は 3000[kg]となる. これより 本研究ではバックストラクチャ,鏡面部,バス系(推 進系を含む)をそれぞれ 1000[kg]とする. また,反 射鏡の設置面は 1m×1m の正方形ミラーを 1 万枚 配置できる面積とする.

4. 有限要素法を用いた構造解析

4.1 解析の流れ

前提条件を満たす反射鏡の構造モデル案を作成, 選定を行い,構造モデルを決定する.決定した構 造モデルに対し, NASTRANを用いた構造解析(固 有値解析,静荷重解析,動荷重解析)および照度解 析を行う.

4.2 解析条件

境界条件は free-free 条件とし、バス機器は中央 下部に520[kg],スラスタは端部に4基 (120[kg/基]), ミラーはモデル上面に 1000[kg]をそれぞれ節点質 量として与える.構造モデルの減衰比は軌道上の 柔軟構造物より2%⁽³⁾とし、便宜上、安全率は1と する.また、照度解析はレイトレース法により求 めた 1m×1m ミラー1 枚の受光面での照度分布を 重ね合わせることで行い、受光面の照度を均一に するために反射光の受光面での照射間隔を 2m と する⁽⁴⁾.この状態から反射鏡が変形した場合の反射 光の分布を解析する.

4.3 構造モデル

反射鏡面の対称性,部材数の削減,構成ユニットの単一化を考慮して,構造モデルを作成する. その内の Sugare model, Hexagon triaungle pole model, Hexagon pyramid model の概形,モデル特性を図2, 表1に示す.





図2. 構造モデル

表 I. モアル特性				
model	Square_	Hex_tp_	Hex_p_	
部材数	981	1028	722	
最大部材長さ[m]	14.14	14.46	12.53	
ロッド外径[mm]	100	108	130	
ロッド肉厚[mm]	0.1	0.1	0.1	

5. 解析結果と考察

5.1 固有値解析

各モデルの 1~3 次までの固有振動数を表 2 に示 す.

表 2.	モー	ド解析
------	----	-----

model		Square_	Hex_tp_	Hex_p_
固有	1次	0.86	1.33	1.39
振動数	2次	1.48	1.66	1.86
[Hz]	3次	2.33	1.72	2.20

一般に、質量が等しい場合、固有振動数が大きいほど剛性は高いと考えられる.表2より、各モデルの固有振動数には大きな違いが見られず、剛性は同程度であると考えられる.

5.2 静荷重解析

外力に太陽輻射圧(4.6[μ Pa])を想定した場合の 静荷重解析を行う.各モデルの変位量は 10⁷[m]の オーダーで,発生応力も 10⁷[Pa]のオーダーであっ たため,太陽輻射圧は,反射鏡の変形,強度には 影響を及ぼさないと考えられる.

5.3 動荷重解析

姿勢制御時の運動を想定し、スラスタにより y 軸方向を回転軸とした重心周りの回転運動をさせる.この運動で、部材にオイラー座屈が発生した 際のスラスタ推力を求め、発生した最大主応力の 最大値、最大変位量を表3に示す.

表 3.	座屈解析
1	

model	Square_	Hex_tp_	Hex_p_
スラスタ	204	280	903
推力[N/基]			
最大主応力	6.99	5.68	16.6
[MPa]			
最大変位量	14.8	8.15	17.3
*1[mm]			

*1:回転成分は取り除いてある

表3より,座屈時までの最大主応力は全てのモデルでAI合金の0.2%耐力(200[MPa])を下回っており,部材の強度は座屈により決定する.座屈に対する強度は,Hex_p_model が最大でSquare_modelに比べ4.4倍程度大きい.Hex_p_modelの座屈時推力での最大変形図を図3に示す.



5. 4 照度解析

5. 4 動荷重解析と同じ運動での照度解析を 行う. 各モデルに等しいスラスタ推力を与えた 場合(204[N/基], Square_modelの座屈時推力)の受 光面での照度を解析し,集光効率,照度ムラの 結果を表4に示す.

表 4. 照度解析(推力一定[204N/基])

	····		
model	照度	変形	変形
		なし	あり
Square_	最大変位量[mm]	0.00	14.8
	集光効率[%]	84.3	84.6
	最大照度ムラ[%]	—	24.1
Hex_tp_	最大変位量[mm]	0.00	7.64
	集光効率[%]	86.6	87.0
	最大照度ムラ[%]	—	17.1
Hex_p_	最大変位量[mm]	0.00	3.93
	集光効率[%]	86.6	87.0
	最大照度ムラ[%]	—	8.24

*2:照度ムラ[%] = <u>変形前の照度[W/m²]-変形後の照度[W/m²]</u>×100 変形前の照度[W/m²]

*3:集光効率[%]= 受光面に入射した放射束[W] 反射鏡に入射した放射束[W]

表4より,同じスラスタ推力を与えた場合,最 大照度ムラはHex_p_modelが最も小さくなる.ま た集光効率はどのモデルも変形前後で1%未満の 変化であり,ほとんど変わらない.

さらに各モデルのそれぞれの座屈時推力での照 度解析を行う。その結果を表5に示す.

表 5. 照度解竹(坐出時推刀)				
model		最大	集光	最大
		変位量	効率	照度ムラ
		[mm]	[%]	[%]
Square_	変形前	0	84.3	-
	変形後	14.8	84.6	24.1
Hex_tp	変形前	0	86.6	-
-	変形後	8.15	87.0	19.8
Hex_p_	変形前	0	86.6	-
	変形後	17.3	86.8	36.0

表5より,座屈時の推力においても各モデルと も変形前後での集光効率の変化は微小である.照 度ムラについては,座屈時には各モデルとも大き な照度ムラが発生していることがわかる.また最 も大きな照度ムラを発生した Hex_p_model につい て,座屈時の照度分布を図4に示す.



図4より赤点線枠に示される箇所に36%程度の 照度ムラを生じた.これは図3での変形図より, スラスタ近傍のミラーの傾きによる影響であると 考えられる.この傾向はその他のモデルでも共通 して見られた.

次に変位量と照度ムラの関係について、構造モ デルに対して変形ケースを想定し、各モデルが変 形ケースに比例して変形していく場合の照度ムラ を解析する.想定した変形ケースを図5として示 す.図5よ変形ケースaにおける変位量と照度ム ラの関係を図6に、変形ケースb,cにおける変位 量と照度ムラの関係を図7に示す.





図 6. 変形ケース a での変位量と照度ムラの関係



図 6,7 より各変形ケースとも最大照度ムラを 20~30%以内に抑えるには、最大変位量を10mm 程 度に抑える必要があることがわかる.

6. 結論

本研究では、反射鏡の複数の構造モデルに対し 構造解析・照度解析を行った.これらを比較する ことで、最適な反射鏡の構造モデルを検討した.固 有値解析では、本研究での検討モデルでは剛性は 同程度であった.静荷重解析では、太陽輻射圧に よる構造への影響は微小であることが確認できた. 動荷重解析では、本検討ケースでは破壊は部材の 座屈により生じた.照度解析では、本検討ケース では変形前後で集光効率はほとんど変化せず、照 度ムラに関しては変位量が 10mm を超えると大き なムラが生じることがわかった.以下に検討モデ ルのトレードオフ結果を表6として示す.

model	Square_	Hex_tp_	Hex_p_
部材数	0	×	\bigcirc
剛性(固有振動数)	0	0	0
強度(座屈破壊)	×	0	0
照度変化	×	0	0

表 6. トレードオフ結果

表6より,本研究ではHex_p_model が最適な反 射鏡の構造モデルだと考えられる.また,通常運 用では小推力のイオンスラスタを用いるため強度 には十分な余裕があり,さらなる軽量化も可能で あると考えられる.今回の構造モデルでは,各部 材の接合部の影響,熱ひずみによる影響等を考慮 していない.今後はそれらを考慮し,各部材断面 寸法の最適化を行うことで,より現実的なモデル での検討が必要となる.

7. 参考文献

(1)中野不二男,監修 宇宙航空研究開発機構 「クリーンなエネルギーをつくる太陽光発電衛星」 科学・宇宙エデュケーショナルブックス (2)T.Fujita, S.Sasaki and D.Joudoi, "Overview of studies on Larage Structure for Space Solar Power Systems (SSPS)" IAC-10-C3.2.9 (2010), IAC 2010 (3)小松敬冶,「宇宙航行のための構造動力学」 (小松敬冶,「機械構造振動学」,森北出版, 2009) (4)藤田辰人,上土井大助,大倉喜男, "SSPS 大型 反射鏡の光学解析と構造モデルの検討"日本機械 学会 2011 年度年次大会 特別行事 企画公演