# 軸対称体落下試験によるソニックブーム計測試験 (D-SEND#1)

宇宙航空研究開発機構 航空プログラムグループ D-SEND プロジェクトチーム 本田 雅久、進藤 重美

## 1. はじめに

宇宙航空研究開発機構、航空プログラムグ ループ超音速機チームでは、1997年より超音 速機旅客機の実現に向けた研究開発を行って きている。2011 年 5 月(7 日、16 日)、スウ ェーデンの ESRANGE 実験場において、D-SEND プロジェクト(低ソニックブーム設計概念実 証)<sup>[1]</sup>の第一ステップとして D-SEND#1 気球落 下試験が2回行われた。落下試験では、地上 から高度 1km の間の複数点において、世界で 初めて軸対称体の低ソニックブーム波形の取 得に成功した<sup>[2],[3]</sup>。気球落下試験による低 ソニックブーム技術の実証方法(空中ソニッ クブーム計測手法を含む)は、世界に類の無 いユニークな方法で、本成功は、低ソニック ブーム化設計技術の研究開発において、大き な前進である。本稿では、実際の試験準備及 び試験結果の概要を解説する。

#### 2. 試験準備

#### 2.1 遠隔制御・監視システム

スウェーデン・キルナから約 40km 離れた所 に、スウェーデン宇宙公社 (SSC) の ESRANGE 実験場がある。超音速の供試体を落下させて よい領域 (ゾーン B) の広さは 70km×100km で、その中の4箇所にソニックブームを計測 する空中ブーム計測システムが配置される。 気球が所定の高度でこの4つの円のいづれか に入った時に、供試体が分離される。この 4 箇所を管制室から遠隔制御するために、ゾー ンB内にWi-Fi 中継アンテナ (1Mbps) 及び太 陽電池パネルを 13 箇所設置した (図 1)。こ の中継により、管制室にて各計測点のソニッ クブーム波形がリアルタイムにモニタ可能と なっている。4月の実験場は、まだ雪深く、 設置作業は予想以上に苦戦を強いられ、設置 作業は2週間強を要した。尚、中継アンテナ のバックアップとして各計測サイトにインマ ルサットの衛星回線(32kbps)も準備した。



図1 遠隔制御・監視システムネットワーク図

## 2.2 空中ブーム計測システム<sup>[4]</sup>

空中ブーム計測システムは、大気の境界層 の影響が計測可能な様に、高度 1km に係留で きる係留気球(全長約15m)(図2)とソニッ クブームを計測・記録するための複数のマイ クロフォンシステム(図3)から構成される。 係留索の高度 1000m、750m、500m の 3 箇所に マイクロフォンシステム(マイクロフォン、 記録・通信機器)が取り付けられている。ま た、地上にも3箇所設置(1m×1mのAL板上) されている。各サイトの気象状態(温度、湿 度、気圧、風向、風速)を計測するために高 度1km及び地上に気象観測センサを設置した。 記録の時刻合せ及び係留気球のドリフト量計 測には GPS が用いられている。試験当日は、 係留気球担当2名と計測システム担当1名が 半日前に各サイトに向い準備を行った。



図2 係留気球 (Blimp)



図3 マイクロフォンシステム

# 2.3 気球システム

気球の運用は、全てスウェーデン宇宙公社 (SSC)が、担当した。気球システム(図4) は、気球(335,000m<sup>3</sup>)、パラシュート(φ130ft)、 バラスト(約300kg)、搭載機器、ゴンドラ等 から構成される。パラシュートは、緊急降下 時及びゴンドラ回収時に用いられる。供試体 は、ゴンドラに固定され、冗長のワイヤカッ タを用いた分離機構で分離される。ペイロー ド重量(供試体+ゴンドラ)は、ESRANGE で 放球された中では、過去最大の重量(第1回: 2930kg、第2回:3070kg)であった。



図4 気球システム<sup>[5]</sup>

# 2.4 供試体

供試体は、コンコルド等の超音速機が通常 発生するN型波形を発生するNWM(全長5.6m、 重量 700kg)と、軸対称体で最適化された低 ソニックブーム波形を発生するLBM(全長8m、 重量 630kg)の2種類が設計され、それぞれ2 式準備された。供試体(NWM1式を除く)には、 GPSによる位置・速度データを送信可能な搭 載機器が搭載され、GPS時刻を介して地上の 計測システムと時刻の同期を取ることができ、 落下試験後、どの高度、速度でのソニックブ ームを計測したか照合可能としている。機体 には落下時の状況を把握するために3軸の加 速度、角速度センサも搭載されている。図 5 に2つの供試体の概要図を示す。



図 5 NWM 及び LBM 概要図

#### 2.5 ヘラクレス

放球時に用いられる自走式大型クレーン (図 6)は、ヘラクレスと呼ばれる。放球時 には、ゴンドラ+供試体を吊り下げ、放球後 気球の流れる方向に向かって走行し、気球と ゴンドラの相対速度を最小化してゴンドラを 分離する。供試体の最大長さ 8m は、このヘラ クレスのクレーン高さ 12m から決まった。



図6 ヘラクレス(第1回放球準備中)

### 2.6 気球軌道の予測

気球軌道の予測は、SSC が実施していたが、 JAXA でも独自に軌道予測を行って、SSC との 気象会議に臨んだ。軌道予測には、SSC から 提供される ECMWF と HIRLAM の数値予報値やラ ジオゾンデデータが用いられた。2 回の落下 試験の予測軌道の例を図7、図8に示す。



図7 D#1-1 放球前々日の飛翔経路予測(ECMWF)<sup>[5]</sup>



図 8 D#1-2 放球前々日の飛翔経路予測(ECMWF)<sup>[5]</sup>

#### 3. 試験結果

## 3.1 第1回落下試験

現地時間5月7日5時44分、初めての放球 が行われた。放球時は、ほぼ無風で、ヘラク レスから切り離された供試体は青空へゆっく りと吸いこまれていった。ESRANGEでは過去 最も重いペイロードであったため、放球が成 功した時には皆一様にかなり興奮気味であっ た。気球の軌道は、前出の通り気象予報値

(ECMWF, HIRLAM, ゾンデ)を用いて予め予測される。実軌道は、ほぼ予定通りで、上昇中に 更に計測点に近づけるための操縦(ガス抜き とバラスト投下)が行われ、2個の供試体は、 10 秒の間(LBM→NWMの順)をおいて、計測点 G から北北東 4.1km の位置で分離された。分 離高度は、約 21km、落下中の供試体の最大到 達マッハ数は、1.44 であった。図 9 に最終的 な気球の予測軌道と実際の軌道を比較して示 す。計測点のまわりには、小さな赤線の円(半 径 2km)と大きな赤線の円(半径 10km)があ る。気球がこの 2 つの円に囲まれたドーナツ の中に入り、極力計測点に近い所で供試体が 分離される。尚、リアルタイムの軌道は、SSC の WEB 上で公開された。

落下中の供試体から発生するソニックブームがマイクに到達するイメージを図 10 に示 す。2 つの供試体のソニックブーム波形は、 高度 1000m、750m、500m、地上(3ch)の全て の位置で記録することができ、中継アンテナ を経由し、管制室の中でリアルタイムにモニ タすることもでき、ブーム計測システム全体 を実証することができた。また、取得された LBM 波形は、当初の設計通り、NWM を半減した 波形となった(図 11)。



図9 第1回の気球の軌道



図10 落下中の供試体と係留気球



図 11 ソニックブーム計測結果(第1回、500m)<sup>[6]</sup>

# 3.2 第2回落下試験

1回目の試験から9日後の現地時間5月 16日午前5時30分(契約期間最後の日)、再 び、落下試験が可能な風が巡って来た。図12 に放球時の様子を、図13に気球の軌道を示す。 今回は高度 20km まで北東に一直線に上昇し、 その後急激に真西に向かって上昇し、計測点 (E)の円(第1回から見直し半径 8km として いる) にうまく入ってくれた。コマンドのト ラブルにより、NWM が先に分離(高度 27km)、 1 分後に LBM (高度 27km) が分離された。幸 いな事に両者の分離位置は、計測点 E からほ ぼ同じ約 4.3km であった。供試体は、それぞ れ最大マッハ数1.73及び1.7に到達した。1 回目の経験から、気球の軌道はほぼ予測した 通りに飛行することが判っていたので、気球 が通過する可能性の低いG点とI点のマイク ロフォンシステムを、通過する可能性の最も 高い E 点とフォーカスブームの計測の可能性 が出てきた管制室近傍に集約した。その結果、 第1回目より多くの計測データ(20ch)を得 ることができた。特にE点では、係留索の250m にもマイクロフォンを追加することができ、 地上から250m置きで高度1kmまでのブーム波 形データを取得できた。また、落下時には、 管制室内(落下点から 20km) でも、NWM、LBM のソニックブームを聞くことが出来た。



図12 第2回放球時の様子



図 13 第 2 回放球時の軌道

#### 4. まとめ

本キャンペーンを通し、JAXA オリジナルの 気球落下によるソニックブーム計測試験方法、 空中ブーム計測手法を実証することができた。 低ソニックブーム設計技術検証のためのデー タも多数取得することができ、これからの研 究開発に大きな弾みをつけることが出来た。

今後は、データの詳細な解析を行うと共に 試験で得られた知見を踏まえ、次のステップ の D-SEND#2 落下試験の準備を万全なものと して行くつもりである。試験計画では、ISAS 大気球実験室の皆様に数多くの助言を頂いた。 この場を借りて深くお礼申し上げます。

参考文献

- [1]本田、「低ソニックブーム設計概念実証 (D-SEND)計画」、平成22年度 JAXA 宇宙 航空技術研究発表会
- [2]http://www.jaxa.jp/press/2011/05/2011 0519\_dsend\_j.html
- [3]本田他、「D-SEND#1 落下試験結果概要」、 第49回飛行機シンポジウム、2011 年
- [4]川上他、「D-SEND#1 試験におけるソニック ブーム計測システムの構築と運用」、第49 回飛行機シンポジウム、2011 年
- [5] 原田他、「D-SEND#1 における成層圏気球を 用いた落下実験システム」、第 49 回飛行機 シンポジウム、2011 年
- [6]中他、「D-SEND#1 試験におけるソニックブ ーム計測結果」、第 49 回飛行機シンポジウ ム、2011 年